

TL37J

PLATAFORMA DE BRAZO REMOLCABLE



- Plataforma de brazo articulado remolcable de altas prestaciones
- Excelente área de trabajo incluyendo plumín
- Estabilizadores hidráulicos como equipamiento estándar
- Controles proporcionales para un fácil manejo
- Disponible con una amplia gama de opciones

 **snorkel**
www.snorkellifts.com

PLATAFORMA DE BRAZO REMOLCABLE

TL37J

DIMENSIONES TL37J

Altura máx. de trabajo	12.9m
Altura máx. de plataforma	10.9m
Alcance máximo	5.6m
Ancura plataforma (C)	1.12m
Profundidad plataforma (D)	0.7m
Huella estabilizadores (A x B)	3.9m x 3.3m
Anchura de remolque (E)	1.61m
Longitud de remolque (F)	6.4m
Altura recogida (G)	2.1m

PRESTACIONES

Carga máx. admisible (CMA)	215kg
Max. velocidad de viento de admisible	12.5m/s
Longitud del plumín	1.3m
Abatimiento pendular	130°
Rotación cesta	160°
Rotación torre (no continua)	640°
Ruedas	185R14C
Controles	hidráulicos proporcionales

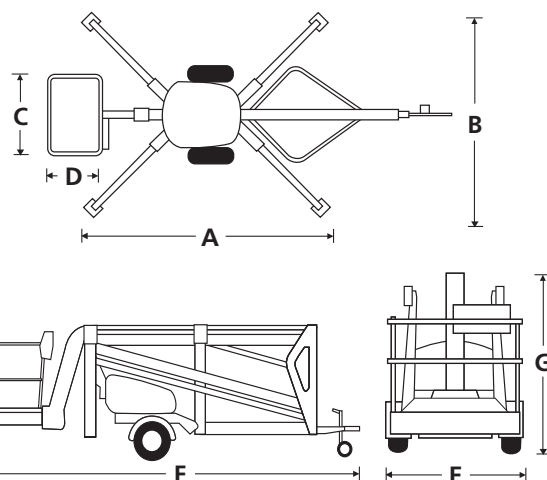
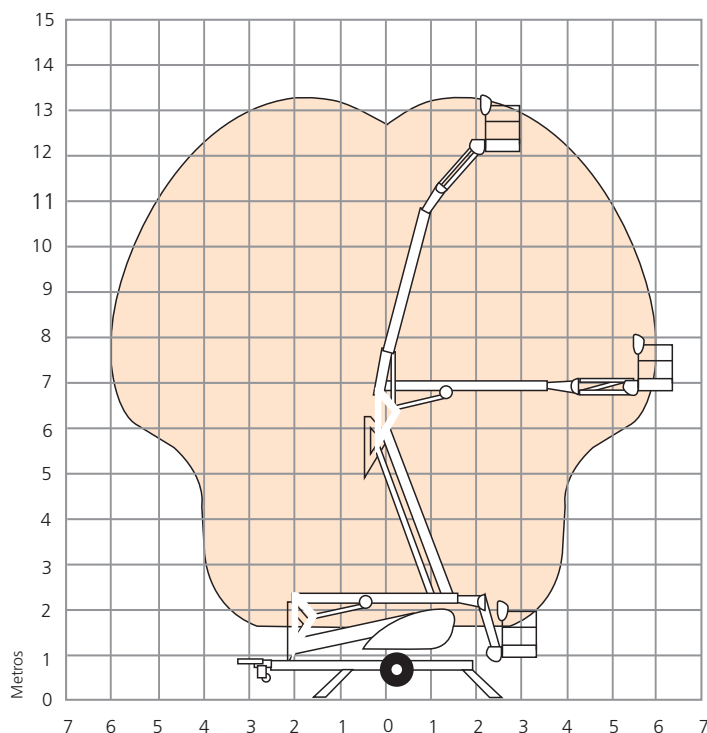
PROPULSION

Fuente de alimentación	24V batería (4 x 6V 225Ah baterías)
Opciones fuente de alimentación	bi-energía (diesel/gasolina y alimentación a baterías)

PESO

Peso (modelo de batería)	1,586kg
--------------------------	---------

DIAGRAMA DE TRABAJO



EQUIPAMIENTO ESTÁNDAR

- Plumín 1,3 m con rango de trabajo 130°
- Diseño de brazo alineado para máxima rigidez
- Protecciones para ciclistas
- Descenso de emergencia con bomba manual desde plataforma
- Línea eléctrica a la plataforma
- Controles hidráulicos proporcionales
- Freno automático de marcha atrás y exceso
- Panel de luces de carretera integrado
- Garantía de 2 años para piezas y mano de obra, 5 años para los elementos estructurales
- Marcado CE

OPCIONES

- Pintura en colores especiales
- Paquete de asistencia de accionamiento por fricción
- Luz ámbar intermitente
- Luces de trabajo en la plataforma
- Almohadillas de nylon para los estabilizadores (juego de 4)

snorkel

Vigo Centre, Birtley Road,
Washington, Tyne & Wear,
NE38 9DA, U.K.

t: +44 (0) 845 1550 057

e: sales@snorkellifts.com

www.snorkellifts.com